

Statistical Methods in Data analysis WS 2017/18

Prof. Dr. Ulrich Landgraf

Lösungen zur den Übungen 6 vom 07.12.2017

Aufgabe 1 (Beachten Sie auch den zugehörigen ROOT code!)

a) Wir schreiben die Transformationsgleichungen zu Polarkoordinaten auf:

$$x = r \cos \phi \quad \text{und} \quad y = r \sin \phi$$

Da die Zufallsvariablen x und y nicht korreliert sind, erhalten wir

$$f(x, y) = f_1(x) \cdot f_2(y) \quad \text{mit} \quad f_1 = f_2 = 0.5$$

für $-1 \leq x \leq 1$ beziehungsweise $-1 \leq y \leq 1$. Daher gilt:

$$g(r, \phi) = \left| \begin{array}{cc} \frac{\partial x}{\partial r} & \frac{\partial x}{\partial \phi} \\ \frac{\partial y}{\partial r} & \frac{\partial y}{\partial \phi} \end{array} \right| \cdot 0.5 \cdot 0.5$$

Die Ableitungen sind

$$\begin{array}{ll} \frac{\partial x}{\partial r} = \cos \phi & \frac{\partial x}{\partial \phi} = -r \sin \phi \\ \frac{\partial y}{\partial r} = \sin \phi & \frac{\partial y}{\partial \phi} = r \cos \phi \end{array}$$

Die Determinante ergibt sich als

$$\left| \begin{array}{cc} \frac{\partial x}{\partial r} & \frac{\partial x}{\partial \phi} \\ \frac{\partial y}{\partial r} & \frac{\partial y}{\partial \phi} \end{array} \right| = \frac{\partial x}{\partial r} \cdot \frac{\partial y}{\partial \phi} - \frac{\partial x}{\partial \phi} \cdot \frac{\partial y}{\partial r} = \cos \phi \cdot r \cos \phi + r \sin \phi \cdot \sin \phi = r(\cos^2 \phi + \sin^2 \phi) = r$$

Daher ist die resultierende Verteilung, gültig für $-1 \leq x \leq 1$ **und** $-1 \leq y \leq 1$

$$g(r, \phi) = \frac{1}{4} \cdot r$$

Sie ist unabhängig von ϕ , d.h. in dieser Variable ist sie gleichverteilt. Wenn der Radius r größer als 1 ist, tragen nicht alle ϕ -Werte sondern nur die "Ecken" zu den entsprechenden r -Bins bei; daher weicht hier die Verteilung von dem linearen Anstieg mit r ab.

$R_{max} = \sqrt{2} = 1.414$, da der größte Radius in den Ecken des Quadrats erreicht wird.

b) Die Rechnung folgt eng derjenigen in Abschnitt a), aber hier lauten die Transformationsformeln

$$x = \sqrt{s} \cos \phi \quad \text{und} \quad y = \sqrt{s} \sin \phi$$

und die Ableitungen

$$\begin{array}{ll} \frac{\partial x}{\partial s} = \frac{1}{2\sqrt{s}} \cos \phi & \frac{\partial x}{\partial \phi} = -\sqrt{s} \sin \phi \\ \frac{\partial y}{\partial s} = \frac{1}{2\sqrt{s}} \sin \phi & \frac{\partial y}{\partial \phi} = \sqrt{s} \cos \phi \end{array}$$

Daher ergibt sich die Determinante

$$\left| \begin{array}{cc} \frac{\partial x}{\partial s} & \frac{\partial x}{\partial \phi} \\ \frac{\partial y}{\partial s} & \frac{\partial y}{\partial \phi} \end{array} \right| = \frac{1}{2\sqrt{s}} \cos \phi \cdot \sqrt{s} \cos \phi + \sqrt{s} \sin \phi \cdot \frac{1}{2\sqrt{s}} \sin \phi = \frac{1}{2} (\cos^2 \phi + \sin^2 \phi) = \frac{1}{2}$$

und $g(s, \phi) = \frac{1}{8}$ ist gleichförmig in s und ϕ verteilt, wobei $-1 \leq x \leq 1$ **und** $-1 \leq y \leq 1$ gilt.

c) Die Einschränkung von $g(s)$ auf $s < 1$ macht eine neue Normierung erforderlich:

$$C \cdot \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^1 ds \frac{1}{8} \stackrel{!}{=} 1 \quad \rightarrow \quad C = \frac{4}{\pi} \quad \rightarrow \quad g(s, \phi) = \frac{1}{2\pi}.$$

Da wir die Variable ϕ ignorieren wollen, müssen wir über sie integrieren:

$$g(s) = \int_0^{2\pi} g(s, \phi) d\phi = 1.$$

Wir berechnen zunächst die Umkehrtransformation:

$$w = \sqrt{-2 \ln s} \quad \rightarrow \quad w^2 = -2 \ln s \quad \rightarrow \quad \ln s = -\frac{w^2}{2} \quad \rightarrow \quad s = e^{-\frac{w^2}{2}}$$

Dann schreiben wir die Transformation der Wahrscheinlichkeitsdichte hin:

$$g(w) = \left| \frac{ds}{dw} \right| \cdot f(w) = \left| \frac{d}{ds} \left(e^{-\frac{w^2}{2}} \right) \right| \cdot \frac{1}{2\pi} = w \cdot e^{-\frac{w^2}{2}}$$

d) Wenn wir ϕ von den Zufallszahlen x und y berechnen, die wir in Teil b) gewürfelt hatten, gilt

$$\cos \phi = \frac{x}{\sqrt{s}} \quad \text{und} \quad \sin \phi = \frac{y}{\sqrt{s}}.$$

Wir bekommen daraus die Zufallszahlen u und v , indem wir w als Radius in der (u, v) -Ebene ansehen und w auf die Koordinatenachsen projizieren:

$$u = w \cos \phi = w \cdot \frac{x}{\sqrt{s}} \quad \text{und} \quad v = w \sin \phi = w \cdot \frac{y}{\sqrt{s}}.$$

Setzen wir jetzt w aus der Transformation in Teil c) ein:

$$\begin{aligned} u &= \sqrt{-2 \ln s} \cdot \frac{x}{\sqrt{s}} & \rightarrow & \quad u = x \sqrt{\frac{-2 \ln s}{s}} \\ v &= \sqrt{-2 \ln s} \cdot \frac{y}{\sqrt{s}} & \rightarrow & \quad v = y \sqrt{\frac{-2 \ln s}{s}} \end{aligned}$$

Was die Normierung angeht: weil wir die Variable ϕ wieder einführen, müssen wir die w -Verteilungen durch 2π dividieren:

$$g(w, \phi) = \frac{1}{2\pi} \cdot g(w).$$

Da w verteilt ist wie das Quadrat einer Gaussverteilung, müssen u und v mit dem Faktor $1/\sqrt{2\pi}$ normiert werden, wie wir es bereits in der Vorlesung berechnet hatten.